

情報処理
基礎講座

コンピュータシステム の基礎 第6版



コンピュータシステム の基礎 第6版

電子開発学園出版局

* 本書に掲載した会社名・製品名等は、一般にそれぞれ各社の商号・登録商標または商標です。

はじめに

コンピュータが開発されて以来、コンピュータは多くの分野で利用されてきました。現在では例えば、旅券を発行する、ご飯を炊く、ゲームをする、ニュースを知る、電話をするなど私たちの生活の中に根付いた分野で利用され、なくてはならない物として、また身近な物として存在しています。また現在のネットワーク社会はコンピュータなくして成り立ちません。

コンピュータはこれらの多くの分野で実現する様々な事柄を実現するために、“情報”を取り扱い、制御し、処理しています。コンピュータで取り扱い、処理する“情報”とはいったいどのようなもので、それを取り扱い、処理するためにどのような技術が使用されているのでしょうか。本書『コンピュータシステムの基礎 第6版』および姉妹書の『ネットワークとシステム開発の基礎 第2版』では、このような知識、技術を“インフォメーションテクノロジー (IT)”と総称しております。

この“インフォメーションテクノロジー”を学ぶことは、様々な情報とそれを取り扱うコンピュータを学ぶことであり、それにより現代社会の基盤となるコンピュータについて理解を深めることとなり、そしてその社会についても知るようになります。

本書は、多くの分野から成立している“インフォメーションテクノロジー”のうち、その基礎理論、コンピュータを成立させているハードウェアやソフトウェアなどのシステムについて、基礎から学ぶためのテキストであります。

また、情報処理技術者試験における「基本情報技術者試験」の出題範囲のうち、基礎理論、コンピュータシステム、技術知識の分野を包含しており、姉妹書『ネットワークとシステム開発の基礎 第2版』と併せ、“テクノロジー系”の範囲を網羅しております。

本書によって、情報とはなにか、情報技術とはなにか、コンピュータはどのようなものを学び、理解を深め、情報処理技術者試験の取得に役立てていただければ幸いです。

編著者

目 次

はじめに

第 1 部 IT の基礎理論	1
第 1 章 基礎数学	2
1. 1 離散数学	2
1. 1. 1 基数	2
1. 1. 2 数値の表現	11
1. 1. 3 算術演算と精度	25
1. 1. 4 集合	33
1. 1. 5 論理演算	41
1. 2 応用数学	50
1. 2. 1 確率	50
1. 2. 2 統計	58
1. 2. 3 数値と数式	69
1. 2. 4 グラフと待ち行列	79
第 2 章 情報理論	83
2. 1 情報に関する理論	83
2. 1. 1 情報と符号	83
2. 1. 2 情報の理論	92
第 3 章 通信と制御の理論	109
3. 1 通信に関する理論	109
3. 1. 1 伝送理論	109
3. 2 制御に関する理論	124
3. 2. 1 信号の処理	124
3. 2. 2 制御の理論	124

第2部 コンピュータとシステム 127

第4章 コンピュータの構成要素 128

4.1 コンピュータの構成 128	128
4.1.1 コンピュータの種類 128	128
4.1.2 コンピュータの構成 131	131
4.2 メモリ 134	134
4.2.1 メモリの種類と特徴 134	134
4.2.2 メインメモリの構成 139	139
4.2.3 メモリシステムの構成 141	141
4.3 プロセッサ 146	146
4.3.1 プロセッサの構造と方式 146	146
4.3.2 プロセッサの動作原理 155	155
4.3.3 プロセッサの性能評価 163	163
4.3.4 プロセッサの技術 166	166
4.3.5 プロセッサの種類 171	171
4.4 入出力装置 174	174
4.4.1 バス 174	174
4.4.2 入出力インタフェース 177	177
4.4.3 入出力装置 183	183
4.5 補助記憶装置 192	192
4.5.1 記憶媒体とファイル 192	192
4.5.2 磁気ディスク装置 193	193
4.5.3 光ディスク装置 198	198
4.5.4 その他の補助記憶装置 200	200

第5章 システムの構成要素 203

5.1 システムの形態 203	203
5.1.1 処理形態 203	203
5.1.2 利用形態 209	209
5.1.3 操作形態 213	213
5.2 システムの構成 214	214
5.2.1 信頼性の向上を目指したシステム構成 214	214
5.2.2 信頼性の向上を目指したサイト構成 217	217
5.2.3 処理能力の向上を目指したサイト構成 218	218

5.3	信頼性設計	219
5.3.1	ハードディスク技術	219
5.3.2	信頼性設計	223
5.4	システムの評価	224
5.4.1	システムの性能指標と評価	224
5.4.2	システムの信頼性指標と評価	228
5.4.3	システムの経済性指標と評価	232
第6章	電気と制御	233
6.1	電気・電子回路などハードウェア	233
6.1.1	電気・電子回路	233

第3部 オペレーティングシステムとソフトウェア	235
第7章 オペレーティングシステム	236
7.1 OSの基礎.....	236
7.1.1 OSの種類と特徴.....	236
7.1.2 OSの構成と機能.....	240
7.2 OSの管理機能.....	242
7.2.1 ジョブとタスク.....	242
7.2.2 データと記憶.....	253
7.2.3 ネットワークと運用.....	265
第8章 ミドルウェア	273
8.1 ミドルウェアの機能.....	273
8.1.1 ミドルウェアの機能.....	273
第9章 ファイルシステム	279
9.1 ファイルシステムの機能.....	279
9.1.1 ファイルシステムの種類.....	279
9.1.2 ファイル編成とアクセス手法.....	283
9.1.3 バックアップ.....	287
第10章 開発ツールとオープンソースソフトウェア	289
10.1 開発ツール.....	289
10.1.1 ソフトウェア開発支援ツール.....	289
10.1.2 EUCとEUD.....	295
10.1.3 言語処理ツール.....	296
10.2 オープンソースソフトウェア.....	301
10.2.1 ライセンス.....	301
10.2.2 オープンソースソフトウェアの種別.....	304

第11章	ヒューマンインタフェース	307
11.1	ヒューマンインタフェース技術.....	307
11.1.1	IAとヒューマンインタフェース.....	307
11.1.2	インタフェース設計.....	313
11.1.2.1	画面設計・帳票設計.....	313
11.1.2.2	コード設計.....	317
11.1.2.3	Webデザイン.....	320
第12章	マルチメディア	323
12.1	マルチメディア技術.....	323
12.1.1	マルチメディア.....	323
12.1.2	マルチメディアコンテンツ.....	325
12.2	マルチメディア応用.....	331
12.2.1	マルチメディアの応用技術.....	331
【練習問題】	ダウンロードのご案内	335
索引	337

コンピュータシステム の基礎 第6版

第 1 部

ITの基礎理論

本書は、「はじめに」で記したとおり、多くの分野から成立しているインフォメーションテクノロジー（IT）のうち、その基礎理論、コンピュータを成立させているハードウェアやソフトウェアなどのシステムについて、基礎から学ぶためのテキストである。

この第1部では、まず、ITの基礎理論として、次の内容について説明する。

- ・基礎数学（離散数学、応用数学）
- ・情報理論（情報に関する理論）
- ・通信と制御に関する理論

これらを最初に学習することにより、コンピュータを含むインフォメーションテクノロジーをいっそう理解できるようになる。

第1章 基礎数学

1. 1 離散数学

離散数学とは、連続的ではないバラバラの対象を扱う数学のことであり、アルゴリズムやプログラミングなどコンピュータで扱う数値の分野として知られている。コンピュータを学ぶ前に、離散数学をまず学習することにより、コンピュータを含むインフォメーションテクノロジーを理解できるようになる。

1. 1. 1 基数

(1) 基数とは

我々が普段使用している数値は、0～9までの10種類の組み合わせで表現している。そして、それぞれの桁は10の累乗（下位の桁から順に0乗、1乗、2乗、3乗…）で重み付けされている。この時、重み付けの基本となる10を**基数**と呼ぶ。

基数

$$\begin{aligned} \text{例) } 356_{(10)} &= 3 \times 100 + 5 \times 10 + 6 \times 1 \\ &= 3 \times 10^2 + 5 \times 10^1 + 6 \times 10^0 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{例) } 0.284_{(10)} &= 2 \times \frac{1}{10} + 8 \times \frac{1}{100} + 4 \times \frac{1}{1000} \\ &= 2 \times 10^{-1} + 8 \times 10^{-2} + 4 \times 10^{-3} \end{aligned}$$

(網掛け：基数)

特にその数値の基数を明記したい場合には、上図の $356_{(10)}$ のように右下に括弧書きで基数を書き添える。

我々が普段使用している10を基数にした数値の表現を10進数と呼ぶ。

10進数と同じように、別の数値を基数とした数値がある。例えば2を基数とした数値は2進数、16を基数とした数値は16進数となり、Nを基数とした数値は**N進数**と呼ばれる。

(a) 2進数と16進数

2進数は基数が2であるので、0と1だけの数値の組み合わせで表現する。ただし、2進数では数が大きくなると桁数が非常に増えて見づらくなる。そのため、2進数と変換が比較的簡単な16進数もよく利用される。16進数は、0～9、A、B、C、D、E、Fの数字と英字の16種類の組み合わせで表現される。

また、16進数は1の場合は“ $1_{(16)}$ ”と表記されるが、“ $0x1$ ”のように先頭に“ $0x$ ”をつけて表記することもよく行われる。この本では $1_{(16)}$ の表記を使用する。

10進数、2進数、16進数を比較すると、次のようになる。

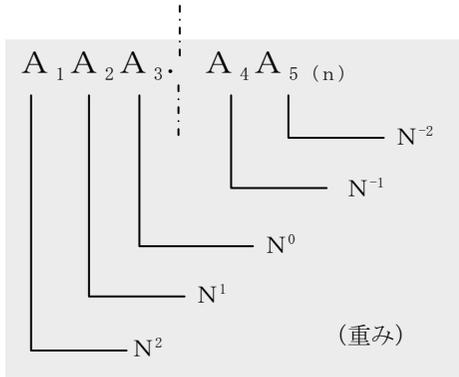
10進数・2進数・16進数の比

10進数	2進数	16進数
0	0	0
1	1	1
2	10	2
3	11	3
4	100	4
5	101	5
6	110	6
7	111	7
8	1000	8
9	1001	9
10	1010	A
11	1011	B
12	1100	C
13	1101	D
14	1110	E
15	1111	F
16	10000	10
17	10001	11
18	10010	12
19	10011	13
20	10100	14

(b) N進数

N進数はNを基数とした数値である。0～(N-1)の整数の組み合わせで表現されて、Nごとに桁上がりし、各桁ではNが重みとなる。

N進数



各桁の数
 ・ 0～(N-1)の整数
 ・ Nごとに桁上がり

$$A_1 A_2 A_3 \cdot A_4 A_5 \dots A_n$$

$$= A_1 \times N^2 + A_2 \times N^1 + A_3 \times N^0 + A_4 \times N^{-1} + A_5 \times N^{-2} + \dots$$

(c) N進数の加減算

N進数の加減算は、10進数の計算と同様である。ただし、加算の場合はNで桁上がりをし、減算の場合は上の桁から借りた場合にNが足すことが異なる。

10進数と2進数の加減算(1)

例) 10進数の加算の場合

0 + 2 ----- 2	2 + 3 ----- 5	3 + 5 ----- 8	5 + 8 ----- 13 ↪ (桁上がり)
------------------------	------------------------	------------------------	-------------------------------------

例) 2進数の加算の場合

0 + 0 ----- 0	0 + 1 ----- 1	1 + 0 ----- 1	1 + 1 ----- 10 ↪ (桁上がり)
------------------------	------------------------	------------------------	-------------------------------------

10進数と2進数の加減算(2)

例) 2進数で複数桁の加算の場合

$$\begin{array}{r}
 \begin{array}{c} 1 \ 1 \\ \text{〰} \end{array} \text{ (桁上がり)} \\
 1 \ 0 \ 0 \ 0 \ 1 \\
 + 0 \ 1 \ 0 \ 1 \ 1 \\
 \hline
 1 \ 1 \ 1 \ 0 \ 0
 \end{array}$$

$$\begin{array}{r}
 \begin{array}{c} 1 \ 1 \ 1 \\ \text{〰} \end{array} \text{ (桁上がり)} \\
 1 \ 1 \ 1 \ 0 \ 1 \ 0 \\
 + 0 \ 0 \ 1 \ 0 \ 0 \ 1 \\
 \hline
 1 \ 0 \ 0 \ 0 \ 0 \ 1 \ 1
 \end{array}$$

例) 2進数での減算の場合

$$\begin{array}{r}
 \begin{array}{c} \text{〰} \\ \text{〰} \end{array} \text{ (1桁上から借り)} \\
 1 \ 1 \ 0 \ 0 \ 1 \\
 - \quad \quad 1 \ 0 \ 1 \\
 \hline
 1 \ 0 \ 1 \ 0 \ 0
 \end{array}$$

例題

【問題】

次の計算は何進数で成立するか。

$$131 - 45 = 53$$

【解答】

式を変形すると、「 $131 = 53 + 45$ 」となる。これの、1の桁だけに注目すると、「 $1 = 3 + 5$ 」である。これは桁上がりが発生していることがわかるので、「 $11 = 3 + 5$ 」となる。

11は10進数ならば「 $10 + 1$ 」だが、N進数の場合は「 $N + 1$ 」である。よって、「 $N + 1 = 3 + 5$ 」となり、「 $N = 7$ 」であり7進数であることがわかる。

(2) 基数変換

ある基数の数から、別の基数の数に変換することを**基数変換**と呼ぶ。例えば、10進数を2進数に変換する、またはその逆の2進数から10進数に変換することが基数変換である。

インフォメーションテクノロジーの世界では、特に10進数、2進数、16進数をよく使用するため、これらの基数の間での基数変換がよく行われる。

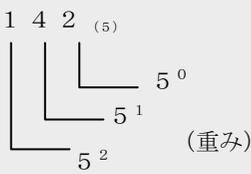
(a) N進数と10進数の間の基数変換

(ア) N進数から10進数へ

N進数から10進数へ基数変換するには、N進数の各桁に重みを掛け合わせ、各桁から求めた値の総和が10進数になる。

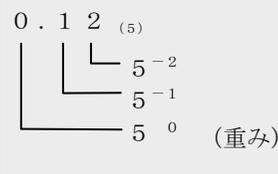
10進数との基数変換

【整数の場合】例) $142_{(5)}$ を10進数に変換する



$$\begin{aligned} 142_{(5)} &= 1 \times 5^2 + 4 \times 5^1 + 2 \times 5^0 \\ &= 25 + 20 + 2 \\ &= 47_{(10)} \end{aligned}$$

【小数の場合】例) $0.12_{(5)}$ を10進数に変換する



$$\begin{aligned} 0.12_{(5)} &= 1 \times 5^{-1} + 2 \times 5^{-2} \\ &= \frac{1}{5} + \frac{2}{25} \\ &= 0.28_{(10)} \end{aligned}$$

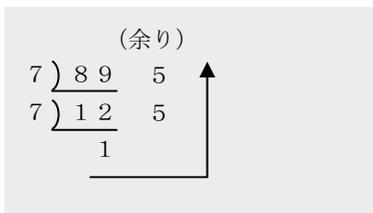
(イ) 10進数からN進数へ

【整数の場合】

- 1) 与えられた10進数(Xとする)をNで割り、商と余りを求める。
- 2) 1)で求めた商を新しいXとみなし、さらにNで割り、商と余りを求める。これを商が1になるまで繰り返す。
- 3) 商と余りを求めた逆の順番で並べる。

N進数との基数変換(1)

例) $89_{(10)}$ を7進数に変換する



商と余りを求めた逆の順番に並べると

$$89_{(10)} = 155_{(7)}$$

となる

【値が小数の場合】

- 1) 10進数の小数部のみを抜き出した値 (Xとする) をN倍して積を求める。
- 2) 求めた積の小数部のみを抜き出して、新たなXとし、N倍して積を求める。これを小数部が0になるまで繰り返す。
- 3) 積の整数部分を並べる。

N進数との基数変換(2)

例) $0.568_{(10)}$ を5進数に変換する

(桁上がり)	0.568	
	$\times \quad 5$	
2 ←	2.840	↪ 小数部のみ
	0.840	
	$\times \quad 5$	
4 ←	4.200	↪ 小数部のみ
	0.200	
	$\times \quad 5$	
1 ←	1.000	

整数部への桁上りを並べると

$$0.568_{(10)} = 0.241_{(5)}$$

となる

ただし、10進数の小数は、N進数に変換すると割り切れる数値にならない場合がある。例えば、 $0.1_{(10)}$ を7進数に変換すると、 $0.04620462\dots$ と“0462”が無限に続くようになる。このように同じ数が繰り返し出てくる小数を循環小数と呼び、 $0.\dot{0}46\dot{2}_{(7)}$ と表現する。

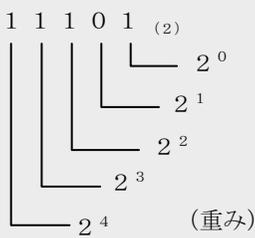
(b) 2進数と10進数の間での基数変換

インフォメーションテクノロジーで最も頻繁に使用するのは2進数と10進数との間での基数変換である。

(ア) 2進数から10進数へ

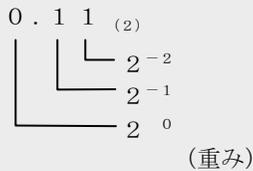
10進数との基数変換

【整数の場合】例) $11101_{(2)}$ を10進数に変換する



$$\begin{aligned}
 11101_{(2)} &= 1 \times 2^4 + 1 \times 2^3 + 1 \times 2^2 + 0 \times 2^1 + 1 \times 2^0 \\
 &= 16 + 8 + 4 + 1 \\
 &= 29_{(10)}
 \end{aligned}$$

【小数の場合】例) $0.11_{(2)}$ を10進数に変換する



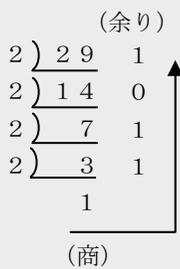
$$\begin{aligned}
 0.11_{(2)} &= 1 \times 2^{-1} + 1 \times 2^{-2} \\
 &= \frac{1}{2} + \frac{1}{4} \\
 &= 0.75_{(10)}
 \end{aligned}$$

(イ) 10進数から2進数へ

【値が整数の場合】

2進数との基数変換(1)

例) $29_{(10)}$ を2進数に変換する



商と余りを求めた逆の順番に並べると

$$29_{(10)} = 11101_{(2)}$$

となる

【値が小数の場合】

2進数との基数変換(2)

例) $0.375_{(10)}$ を2進数に変換する

(桁上がり)	0.375	
	$\times \quad 2$	
0 ←	0.750	↪ 小数部のみ
	0.750	
	$\times \quad 2$	
1 ←	1.500	↪ 小数部のみ
	0.500	
	$\times \quad 2$	
1 ←	1.000	

整数部への桁上りを並べると

$$0.375_{(10)} = 0.011_{(2)}$$

となる

(c) 2進数と16進数の間での基数変換

2進数と同様に16進数もよく使用される。16進数の場合、2進数との基数変換が簡単に行える。そのため、10進数と16進数の間での基数変換を行う場合、間に2進数をはさみ、10進数から2進数に変換したうえで16進数に変換する、もしくは16進数から2進数に変換したうえで10進数に変換する、という変換をよく行う。

(ア) 2進数から16進数へ

2進数から16進数へ変換するときは、小数点を境にして4桁ずつ区切ってブロックとし、ブロックごとを1桁の16進数に置き換える。

16進数との基数変換(1)

例) $1011011.101_{(2)}$ を16進数に変換する

↓	0を追加	↓	0を追加
0	1011	1	0101
5	B	A	

$$1011011.101_{(2)} = 5B.A_{(16)}$$

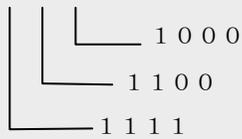
(イ) 16進数から2進数へ

16進数から2進数へ変換する場合は、16進数の各桁を2進数4桁に変換し、先頭から並べる。

16進数との基数変換 (2)

【整数の場合】例) $FC8_{(16)}$ を2進数に変換する

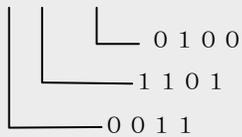
$FC8_{(16)}$



$$FC8_{(16)} = 111111001000_{(2)}$$

【小数の場合】例) $3D.4_{(16)}$ を2進数に変換する。

$3D.4_{(16)}$



$$3D.4_{(16)} = \underline{0011}11101.\underline{0100}_{(2)}$$

削除

$$= 111101.01_{(2)}$$

1. 1. 2 数値の表現

(1) コンピュータでの情報の表現

コンピュータでは数値、文字、画像などのさまざまな情報を取り扱う。まずコンピュータが取り扱う情報の表現方法を説明する。

(a) 情報の表現

(ア) ビット

コンピュータにおける記憶は、“1”と“0”の組み合わせで成り立っている。この“1”と“0”が情報を表現する最小の単位で、**ビット** (bit : binarydigit) と呼ぶ。ビットは“1”と“0”のみしか扱わないので、多くの場合これを2進数の数値として、またはそれを変換して16進数の数値として表現する。

ビットを複数並べることによって、多くの情報を表現することができる。1ビットでは“1”と“0”の2つの情報だけしか表現できないが、2ビットあれば、“11”、“10”、“01”、“00”の4つの情報を表現できる。

ビットと情報

コンピュータの記憶はスイッチが複数並んでいると考える

ON

OFF

ON

1
0
1

ONを1、OFFを0とすると3つのスイッチで101という情報を保持している

➡

このスイッチが数字を記憶しているとすれば $101_{(2)} = 5_{(10)}$

この3つのスイッチで $5_{(10)}$ を記憶していることになる

つまり、 n ビットあれば、 2^n のパターンを表現することができることになる。

(イ) バイト

現在のコンピュータでは、人間の使用する文字や数字などの情報を表現するときは多くの場合、8ビットを1つの単位として用いる。これを**バイト** (byte) と呼び、1バイトは $2^8 = 256$ 通りの情報を表現できる。

(ウ) ワード

コンピュータで一度に取り扱うことのできる情報の大きさを、**ワード** (word: 語) と呼ぶ。ワードの大きさはコンピュータの性能によって異なる。例えば、一度に取り扱えるデータの量が16ビットのコンピュータであれば、そのコンピュータの1ワードは16ビットで、一度に取り扱えるデータの量が32ビットのコンピュータであれば、そのコンピュータの1ワードは32ビットということになる。

(b) 大きさの単位

コンピュータで扱う数値は非常に大きい、または非常に小さい値になることがある。記憶装置に記憶するデータ量では大きな値が使われ、一方でコンピュータの動作時間を表すには小さい値が使われることが多い。そのため、単位に接頭辞と呼ばれる大きさを示すアルファベットをつけることで、表現する桁数を減らすことができる。

例えば、10K (キロ) では、10,000となり、1万を表す。

接頭辞

接頭辞	記号	大きさ	接頭辞	記号	大きさ
エクサ	E	$10^{18} = 100$ 京	ミリ	m	$10^{-3} = 1000$ 分の一
ペタ	P	$10^{15} = 1000$ 兆	マイクロ	μ	$10^{-6} = 100$ 万分の一
テラ	T	$10^{12} = 1$ 兆	ナノ	n	$10^{-9} = 10$ 億分の一
ギガ	G	$10^9 = 10$ 億	ピコ	p	$10^{-12} = 1$ 兆分の一
メガ	M	$10^6 = 100$ 万			
キロ	K	$10^3 = 1000$			
なし		$10^0 = 1$			

(2) コンピュータでの数値の表現

コンピュータではビットで情報が保持される。コンピュータで数字を取り扱う場合には、ビットが“1”と“0”のみを使用するため、2進数での表現方法がコンピュータでは使用される。

一方で、2進数では人間が使用するにはなじみが薄くわかりにくいいため、人間にとってわかりやすい10進数をビットで表現する方法も使用されている。

(a) 10進数の表現

(ア) BCDコード

数字を表現する時に10進数で表現される方法としては、2進化10進コード (Binary Coded Decimal : BCDコード) が使われる。

BCDコードは10進数の各桁をそれぞれ4ビットの2進数で表現する方式である。

BCDコード

例) 1541₍₁₀₎ を表現する

【2進数で表現した場合】

$$1541_{(10)} = 11000000101_{(2)}$$

【BCDコードを使った場合】

1	5	4	1	(10進数)
↓	↓	↓	↓	
0001	0101	0100	0001	(BCDコード)

実際にはこのBCDコードを使用して、ゾーン10進数、パック10進数と呼ばれる表現方法が使用される。

(イ) ゾーン10進数

ゾーン10進数は10進数1桁を1バイト (8ビット) で表現する形式である。各桁を表現する1バイトのうち下位4ビットはBCDコードで表現した数値を入れる。上位4ビットにはゾーンビットと呼ばれる数値を入れる。ただし、桁のうち最下位の桁の上位4ビットは符号を表現する符号ビットをいれる。

ゾーンビットに使用する値は、コンピュータで使用される文字コードによって異なる。文字コードについては第2章で説明する。

ゾーン10進数

ここではゾーンビットは「1111₍₂₎」、符号ビットは正ならば「1100₍₂₎」、負ならば「1101₍₂₎」を入れるものとする。

例) $-1986_{(10)}$ を表現する

	1		9		8		6
ゾーンビット	BCDコード	ゾーンビット	BCDコード	ゾーンビット	BCDコード	符号ビット	BCDコード
1111 0001		1111 1001		1111 1000		1101 0110	
	F		1		F		9
			F		9		8
					D		6

よって、 $-1986_{(10)}$ はゾーン10進数では $F1F9F8D6_{(16)}$ と4バイトで表現される。

(ウ) パック10進数

パック10進数は、10進数1桁を4ビットで表現する方式である。つまり、1バイトで2桁を表現できる。各桁をゾーン10進数と同様にBCDコードで表現するが、最下位桁の後ろに符号ビットをつけて符号を表す。ただし、ビット数が8の倍数にならない場合(バイトで表現できない場合)は、 $0000_{(2)}$ を先頭に挿入することで、8の倍数にする。

パック10進数はゾーン10進数に比べてゾーンビットを省略して詰めており、少ないバイト数で多くの桁を表現できる。この省略して詰めていることを**パック**されていると呼ぶ。つまり、ゾーン10進数をパックしたものがパック10進数であると言える。また逆にゾーン10進数はパック10進数に対してパックされていない(**アンパック**されている)とも言える。そのため、ゾーン10進数のことをアンパック10進数とも呼ぶ。

パック10進数

ここでは符号ビットは正ならば「1100₍₂₎」、負ならば「1101₍₂₎」を入れるものとする。

例1) 1541₍₁₀₎ を表現する

1	5	4	1	
BCDコード	BCDコード	BCDコード	BCDコード	符号ビット
0000	0001	0101	0100	0001
0	1	5	4	1 C

よって、1541₍₁₀₎ はゾーン10進数では01541C₍₁₆₎ と3バイトで表現される。

例2) -198₍₁₀₎ を表現する

1	9	8	
BCDコード	BCDコード	BCDコード	符号ビット
0001	1001	1000	1101

よって、-198₍₁₀₎ はパック10進数では198D₍₁₆₎ と2バイトで表現される。

(b) 2進数での数値の表現

(ア) 正の数表現

ビットでは n ビットあれば、 2^n 通りの表現ができる。例えば8ビットならば00000000~11111111の表現が可能になる。このビットの並びを、2進数として考えれば8ビットでは正の整数として0₍₁₀₎~255₍₁₀₎の数値が表現できることになる。

つまり、 n ビットある場合、正の整数は0~ 2^n-1 までの値を表現できることになる。

(イ) 負の数の表現 (符号付き絶対値方式)

n ビットで負の数を表現する方法には2通りある。1つは、符号をつける方式で、**符号付き絶対値方式**と呼ぶ。

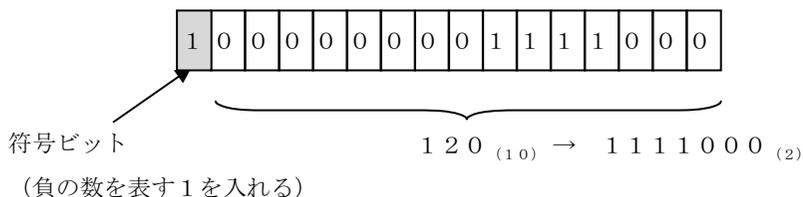
符号付き絶対値方式では一番先頭のビットを符号として扱う。先頭のビットを符号ビットと呼び、正の数ならば0を、負の数ならば1をこのビットに入れ、残りのビットで数値を表す。

符号付き絶対値方式で表すことができる数の範囲は、1ビットを符号ビットとして扱うため、 n ビットの場合 $-(2^{n-1}-1) \sim 2^{n-1}-1$ までとなる。

符号付き絶対値方式

例) 16ビットで、 $-120_{(10)}$ を表現した場合

$$-120_{(10)} = 1000000001111000_{(2)}$$



(ウ) 負の数の表現 (補数を用いる方式)

【補数の定義と2進数の補数表現】

補数とは、とある数に対して加算した場合桁上がりがかかる最小の数のことである。この補数を使うことによって符号を使わず負の数を表現することができるようになる。

補数を使って負の数を表す場合、ある整数の補数がその数の負の数となる。例えば、 $+4_{(10)}$ という数字がある場合、この $+4$ の補数 X が -4 を意味する数値となる。

補数には“基数の補数”と“基数-1の補数”がある。ここでは2進数の“**2の補数**”と“**1の補数**”の2つ補数の求め方と、それを使った計算を説明する。

・ 1の補数 (基数-1の補数)

基数-1の補数は、その桁の数の最大値から減算することによって求めることができる。

2進数では基数-1の補数は、1の補数である。1の補数は減算を使わなくても、各桁のビットを反転(1を0に、0を1に)することで求めることができる。

1の補数

例) $01101011_{(2)}$ の1の補数を求める

$$\begin{array}{cccccccc}
 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\
 \vdots & \vdots \\
 \downarrow & \downarrow \\
 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0
 \end{array}$$

反 転

… (1の補数)

・ 2の補数 (基数の補数)

基数の補数は、基数-1の補数に1を加算することで求めることができる。

2の補数

例) $01101011_{(2)}$ の2の補数を求める

$$\begin{array}{cccccccc}
 0 & 1 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\
 \vdots & \vdots \\
 \downarrow & \downarrow \\
 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 0
 \end{array}$$

反 転

… (1の補数)

$$\begin{array}{cccccccc}
 & & & & & & & + 1 \\
 \hline
 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 1 & 0 & 1
 \end{array}$$

← 1を加算する

… (2の補数)

【補数による表現範囲】

2進数で補数を使用すると、負の数は先頭のビットが1になるため、補数を使用した場合の先頭のビットは事実上の符号ビットと同じ扱いになる。

また、1の補数 (基数-1の補数) では定義上、0の表現方法が2通り (+0と-0) でき、演算が複雑になるため、通常は2の補数 (基数の補数) を使って負の数を表現する。

従って、8ビットで2の補数を使用して表現できる数値の範囲は、10進数での $-128 (-2^7) \sim +127 (2^7 - 1)$ までとなる。nビットある場合の数値の範囲は、次のようになる。

2の補数の範囲

$$-2^{n-1} \sim 2^{n-1} - 1$$

【2の補数を使った計算】

補数を使うことで減算を加算で行うことができるようになる。例えば、 $a - b$ という減算を行う場合、 b の補数を取ることで、 $a + (-b)$ として加算の形になる。加算で減算が行えるということは、コンピュータが演算を行う機能として加算機能だけあればよく、その分単純な仕組みでよいということになる。

2の補数を使った計算

例1) $00001100_{(2)} - 00000101_{(2)}$ を求める

1 2	(10) ...	+	00001100		00000101
- 5	(10) ...	+	11111011	←	↓
7	(10) ...		100000111	←	11111010 ... (1の補数)
				←	↓
				←	11111011 ... (2の補数)

(桁上がりは無視する)

例2) $00000101_{(2)} - 00001100_{(2)}$ を求める

5	(10) ...	+	00000101		00001100
- 12	(10) ...	+	11110100	←	↓
- 7	(10) ...		□11111001	←	11110011 ... (1の補数)
				←	↓
				←	11110100 ... (2の補数)

(c) 小数の表現

ビットでは“0”か“1”の表現しかできないため、“小数点”を表現することができない。よって、ビットで小数を表現するためには、小数点の位置などを考慮した表現が必要となる。小数の表現には“固定小数点数”による表現と、“浮動小数点数”による表現がある。

(ア) 固定小数点数

固定小数点数は、小数点の位置が固定的に決められている方式である。使用するビットの長さは1ワードで16ビット、32ビット、64ビットのいずれかとなる。また、負の数も2の補数を使用して表すことが一般的である。

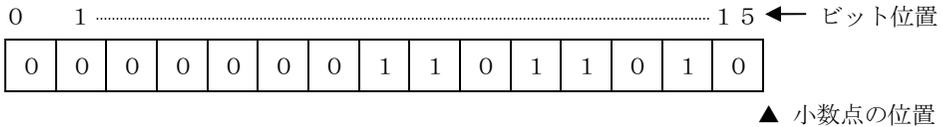
小数点の位置を固定的に決定するが、その位置はコンピュータによって異なる。小数点を最下桁の次や、最上位桁とその次の桁の間に置く場合が一般的である。

固定小数点数（1）

例) $218_{(10)}$ を16ビット固定小数点数で表す

$$218_{(10)} = 11011010_{(2)}$$

となる。従って、次のように表現できる。



小数点の最下桁の次に小数点を配置した場合は“固定小数点数”とは呼ぶものの、(b)の(ウ)で説明した2の補数を用いた整数と同じになる。つまり、整数を表現するということは、小数点の最下桁の次に小数点を配置した固定小数点数による表現である、とも言える。

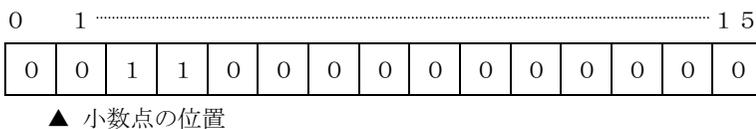
また、小数点を最上位桁とその次の桁の間に置く場合は、次のようになる。

固定小数点数（2）

例) $0.375_{(10)}$ を16ビット固定小数点数で表す

$$0.375_{(10)} = 0.011_{(2)}$$

となる。従って、次のように表現できる。



(イ) 浮動小数点数

固定小数点数で表すことのできる範囲はビット数により決まってしまう、使用できるビット数はそのコンピュータで使用するワードによって決まる。そのため、科学技術計算で使用するような非常に大きな数値や、非常に小さな数値を扱うことがワードのビット数の制限によりできなくなる。そこで、小数点を固定しない**浮動小数点数**と呼ばれる方式を使用する。

浮動小数点数では数値を“仮数”と“指数”に分けて表現することで、より広い範囲の数値を取り扱うことができるようになる。

浮動小数点数(1)

浮動小数点数の表現では、数値を次のように表す。

$$X_{(n)} = A \times n^B$$

例) $538.25_{(10)}$ を浮動小数点数で表現する

$$\begin{aligned} 538.25_{(10)} &= 538.25 \times 10^0 \\ &= 53.825 \times 10^1 \\ &= 5.3825 \times 10^2 \\ &= 0.53825 \times 10^3 \end{aligned}$$

それぞれ、 $0.53825 \rightarrow$ 仮数、 $10 \rightarrow$ 基数、 $3 \rightarrow$ 指数と呼ぶ。

0.53825 の部分を仮数部、 10^3 の部分を指数部と呼ぶ。

コンピュータでは、仮数を10進数ではなく16進数または2進数で表現し、基数は2または16を使うことが多い。例えば、16進数の場合の表現は次のようになる。

浮動小数点数(2)

例) $21A.4$ を16進数の浮動小数点数で表す

$$\begin{aligned} 21A.4_{(16)} &= 21A.4 \times 16^0 \\ &= 21.A4 \times 16^1 \\ &= 2.1A4 \times 16^2 \\ &= 0.21A4 \times 16^3 \end{aligned}$$

上図のように、浮動小数点数では小数点が左に1つ移動すると指数が+1され、逆に小数点が右に移動すると指数が-1される。

また、浮動小数点数をビットで表記するには、エクセス64形式と、IEEE754形式がある。なお、IEEE（電気電子学会：the Institute of Electrical and Electronics Engineers）は通信、電気、電子に関する学会で、様々な規格の標準化を行っている。

この形式で浮動小数点数を表記するには、まず仮数の正規化を行う。エクセス64形式では16進数で0. x x xのように1以下の値で、小数点第1位に0以外の数値があるようにする。一方、IEEE754形式では、2進数に直した後、1. x x xのように1以上2未満の、先頭に1がある値にする。

正規化

例) $26.25_{(10)}$ を浮動小数点数にするため正規化する

【エクセス64】

まず、16進数に直す。 $26.25_{(10)} = 1A.4_{(16)}$

$$1A.4 = 1A.4 \times 16^0 = \underline{0.1A4 \times 16^2}$$

【IEEE754】

まず、2進数に直す。 $26.25_{(10)} = 11010.01_{(2)}$

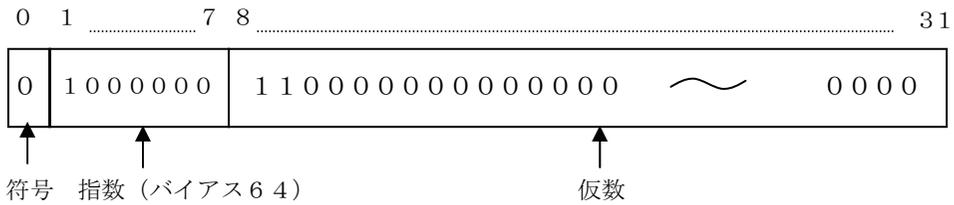
$$11010.01 \times 2^0 = \underline{1.101001 \times 2^4}$$

浮動小数点数では仮数については正規化を行う。一方、指数は負の数表現するためバイアスを使用する。エクセス64、IEEE754どちらも指数は2の補数表示を使わず、特定の値を足して表記する。この特定の値をバイアスと呼ぶ。例えば、エクセス64では指数に64を足して表記する。つまり指数が1だった場合は65、-1だった場合は63として表記する。

【エクセス64】

エクセス64では基数として16進数を使い、一般的に使用されるエクセス64は32ビットで符号ビット1ビット、指数7ビット、仮数24ビットとなっている。エクセス64の“64”は指数に使用するバイアスの値を示す。

エクスセス64形式 浮動小数点



- ・符号 : 1ビット。正の値のときは0、負の値のときは1である。
- ・指数 : 7ビット。基数として16を使用した場合の指数。バイアスとして64を足した値となる。
- ・仮数 : 24ビット。正規化した仮数のうち、 $0. x x x x_{(16)}$ の $x x x x$ の部分。

例1) 上図の浮動小数点数は

符号…0のため正

指数… $1000000_{(2)} = 64_{(10)}$ 。バイアスとして64を足しているため0となる

仮数… $1100\sim_{(2)} = C_{(16)}$ 。よって、 $0. C_{(16)}$

よって、 $0. C_{(16)} \times 16^0 = 0. C_{(16)} = \underline{0.75}_{(10)}$

例2) $-128.5_{(10)}$ を浮動小数点数で表す

$$-128.5_{(10)} = -10000000.1_{(2)} = -80.8_{(16)}$$

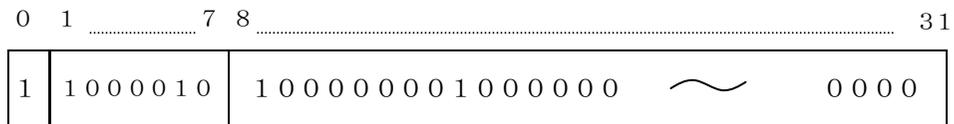
$$= -0.808_{(16)} \times 16^2$$

符号…負のため1

指数…2にバイアスの64を足して66。よって、 $1000010_{(2)}$

仮数… $0.808_{(16)}$ の $808_{(16)} = 100000001000_{(2)}$

よって、下図のような表記になる。

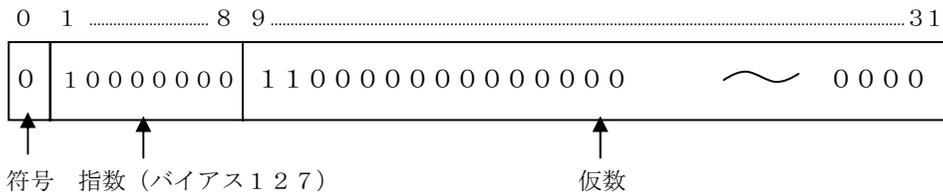


【IEEE754】

IEEE754での浮動小数点数の形式は、基数として2進数を使う。ビット数は、32ビット、64ビット、128ビットがある。32ビットの浮動小数点を**単精度浮動小数点数**、64ビットを**倍精度浮動小数点数**、128ビットを四倍精度浮動小数点数とも呼ぶ。単精度、倍精度、四倍精度では表示できる値の範囲が大幅に異なり、また誤差の範囲も変わる。

ここでは単精度浮動小数点数と、倍精度浮動小数点数を説明する。

IEEE754形式 単精度浮動小数点数



- ・符号 : 1ビット。正の値のときは0、負の値のときは1である。
- ・指数 : 8ビット。基数として2を使用した場合の指数。バイアスとして127を足した値となる。
- ・仮数 : 23ビット。正規化した仮数のうち、 $1.xxxxx_{(2)}$ のxxxxの部分となる。

例) $-130.5_{(10)}$ を浮動小数点数で表す

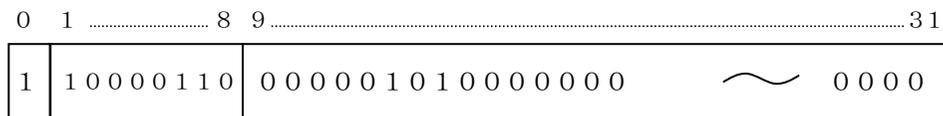
$$\begin{aligned} -130.5_{(10)} &= -10000010.1_{(2)} \\ &= -1.00000101_{(2)} \times 2^7 \end{aligned}$$

符号…負のため1

指数…7にバイアスの127を足して134。よって、 $10000110_{(2)}$

仮数… $1.00000101_{(2)}$ の小数点以下の部分で $00000101_{(2)}$

よって、下図のような表記になる。



1. 1. 3 算術演算と精度

(1) 加減乗除の演算

ここでは2進数の加減乗除の演算の方法を説明する。

(a) 加算・減算

2進数の加減算は、加算の場合は「1. 1. 1 (1)」のN進数の加算で説明したように、10進数と同様の加算を行うが、桁の値が2になった場合桁上がりが発生する。一方減算は、2の補数を使用して減算を加算に直して計算をする。

(b) 乗算・除算

10進数の乗除算では、基数である10を掛けるまたは10で割ると桁が1つ上がる、もしくは下がることになる。これはN進数でも同様に基数であるNを掛けるまたはNで割ると桁が上下する。

基数を乗算・除算する

【10進数の場合】

例) $38.25_{(10)}$ に対して

$$38.25 \times 10 = 38.25 \times 10^1 = 382.5$$

↑
数字の位置が左へ1つずれ、桁が1つ上がる

$$38.25 \div 10 = 38.25 \times 10^{-1} = 3.825$$

↑
数字の位置が右へ1つずれ、桁が1つ下がる

【2進数の場合】

例) $100110.01_{(2)}$ に対して

$$100110.11 \times 2 = 100110.11 \times 2^1 = 1001101.1$$

↑
ビットが右へ1つ移動 (シフト) する

$$100110.11 \div 2 = 100110.11 \times 2^{-1} = 10011.011$$

↑
ビットが左へ1つ移動 (シフト) する

このように基数を乗除する演算は、小数点を中心に考えてみれば、数字の値が右または左に移動している。2進数で考えるとビットが右または左に移動（シフト）することから、この演算をシフト演算と呼ぶ。左に移動することを左シフト、右に移動することを右シフトと呼ぶ。

(ア) 算術シフト

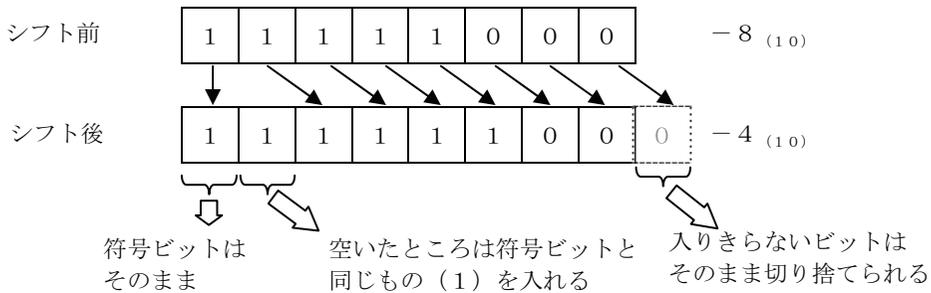
シフト演算のうち、符号ビットや補数を考慮してビットをシフトさせるものを算術シフトと呼ぶ。

算術シフト

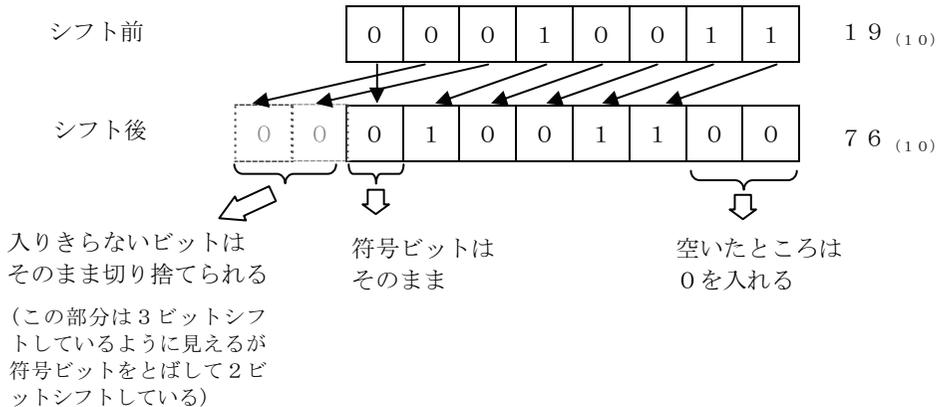
【算術シフトの方法】

- ・符号ビット以外を右または左に移動させる
- ・右シフトでは、移動後空いたビットには符号ビットと同じものを入れる
- ・左シフトでは、移動後空いたビットには0を入れる

例1) 11111000₍₂₎ を右1ビット算術シフト



例2) 00010011₍₂₎ を左2ビット算術シフト



算術シフトは符号ビットや補数を考慮しているため、乗除の計算に使用する。とある値に 2^N を乗算する場合に、 N が正の数ならば左へ N ビット左算術シフト、 N が負の数ならば N ビット右算術シフトすることになる。

この算術シフトと、加算を組み合わせれば2進数の乗算が可能になる。

2進数の乗算

例) $110_{(2)} \times 21_{(10)}$ を計算する ($= 6_{(10)} \times 21_{(10)}$)

$$\begin{aligned}
 110_{(2)} \times 21_{(10)} &= 110_{(2)} \times (16 + 4 + 1)_{(10)} \\
 &= 110_{(2)} \times 2^4 + 110_{(2)} \times 2^2 + 110_{(2)} \times 2^0 \\
 &= 1100000_{(2)} \quad \rightarrow 110_{(2)} \text{ を左4ビット算術シフト} \\
 &\quad + 11000_{(2)} \quad \rightarrow 110_{(2)} \text{ を左2ビット算術シフト} \\
 &\quad \quad + 110_{(2)} \\
 &= 1111110_{(2)} = 126_{(10)}
 \end{aligned}$$

(イ) 論理シフト

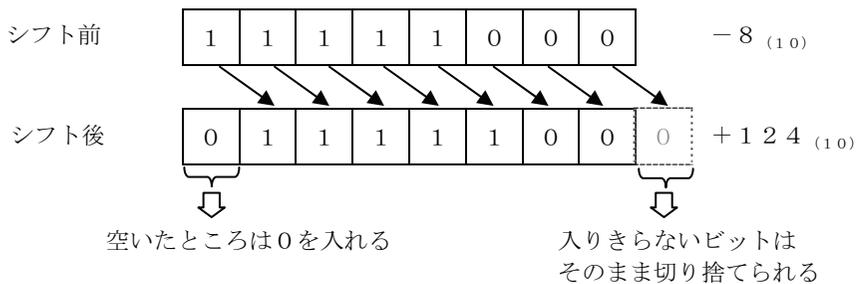
シフト演算の中で、符号ビットや補数を考慮せず、ただ単にビットを左右に動かす演算を論理シフトと呼ぶ。

論理シフト

【論理シフトの方法】

- ・符号ビットも含め右または左に移動させる
- ・移動後空いたビットには0を入れる

例) $11111000_{(2)}$ を右1ビット論理シフト



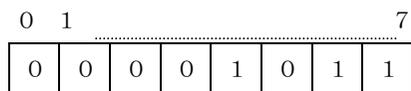
(2) 演算の精度

(a) 有効桁数

固定小数点数や浮動小数点数で表現された値と本来の値に誤差ができる場合がある。この時、表現された値のうち、確かに本来の値であると信用できる部分の桁数を**有効桁数**と呼ぶ。

有効桁数

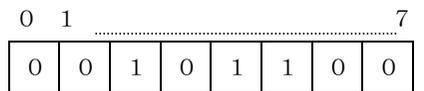
例1) $0.00010111_{(2)}$ を固定小数点数で表現する



▲ 小数点の位置

固定小数点数で表現するため、小数点以下8桁目が切り捨てられて、 $0.0001011_{(2)}$ となっている。

この値を4倍すると、次のようになる。



▲ 小数点の位置

固定小数点数で表現するために0で埋めている。

この4倍した結果である $0.0101100_{(2)}$ と、本来の $0.00010111_{(2)}$ を4倍した値である $0.010111_{(2)}$ とでは $0.00001_{(2)}$ 誤差が発生している。

この $0.0101100_{(2)}$ の最後の2つの0は固定小数点数で表現するためにつけた0であり、数値として信用できる値ではない。 $0.0101100_{(2)}$ は1桁目から小数点以下5桁目までの6桁だけが信用できる値となり、有効桁数6桁である。

(b) 精度と誤差

コンピュータでは前述の通り、表現可能な範囲が決まっており、また固定小数点数や浮動小数点数の表現の方式から、本来の数値とコンピュータで保持している数値が異なる場合がある。この2つの数値の差異を誤差と呼ぶ。また、コンピュータが誤差のない状態で保持できる範囲を**精度**と呼び、通常はその表現できる桁数が精度になる。より表現できる桁数が多い表現方式や、より誤差が少なく表現できる表現方式を”精度が高い”と表す。

例えば、IEEE754浮動小数点数では、32ビットの浮動小数点数を“単精度”、その倍のビット数である64ビット浮動小数点数を“倍精度”と呼び、精度の違いを表している。

また、誤差には“絶対誤差”と“相対誤差”がある。絶対誤差は、真の値からどれぐらいずれているかを表す。一方、相対誤差は真の値からのずれの割合で、絶対誤差を真の値で割ったものになる。例えば、真の値が10で、表現した値が9ならば、絶対誤差は1となり、相対誤差は $(10 - 9) \div 10$ の0.1 (10%)となる。その誤差には次のものがある。

(ア) 丸め誤差

コンピュータで使用できるビット数が有限桁であるため、数値を表現するために切り捨て、切り上げ、四捨五入を行うことによって生じる誤差が**丸め誤差**である。丸め誤差が発生することを“丸める”、“丸められた”と呼ぶことがある。

例えば、10進数の小数を2進数で表現することによって発生する誤差などが丸め誤差になる。

丸め誤差

例1) $0.1_{(10)}$ を8ビット固定小数点数で保存した場合

$$0.1_{(10)} = 0.0001100110011\cdots_{(2)} \quad (0.00011_{(2)})$$

0	0	0	0	1	1	0	0
---	---	---	---	---	---	---	---

▲ 小数点の位置

上図のように、 $0.0001100_{(2)}$ までしか保存できない。

これは、 $0.0001100_{(2)} = 0.09375_{(10)}$ である。

よって、実際の値の $0.1_{(10)}$ と $0.09375_{(10)}$ の誤差が発生する。

例2) $0.1_{(10)}$ を16ビット固定小数点数で保存した場合

0	0	0	0	1	1	0	0	1	1	0	0	1	1	0	0
---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---

▲ 小数点の位置

16ビットでは、

$$0.000110011001100_{(2)} = 0.0999755859375_{(10)}$$

となり、誤差は $0.0000244140625_{(10)}$ となる。

(イ) 情報落ち

絶対値の非常に大きな数値と非常に小さな数値の演算をする時に、大きな数値の桁に揃えて計算してしまうことになり、小さな数値の方が演算結果に反映されないことによって発生する誤差が**情報落ち**である。

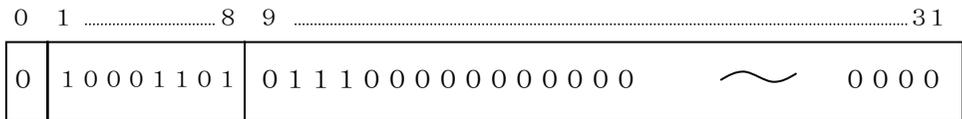
情報落ち

例) $0.10111_{(2)} \times 2^{15}$ と $0.10111_{(2)} \times 2^{-15}$ を加算する

$$\begin{array}{r}
 101110000000000. \\
 + \quad \quad \quad 0.000000000000000010111 \\
 \hline
 101110000000000.000000000000000010111
 \end{array}$$

$1.011100000000000000000000000000000010111_{(2)} \times 2^{14}$ となる。

これを IEEE 754 単精度浮動小数点数で表すと、



である。これは $1.0111000000000000000000000000_{(2)} \times 2^{14}$ であり、 $0.10111_{(2)} \times 2^{15}$ のことで、加算された $0.10111_{(2)} \times 2^{-15}$ が情報落ちしており、計算結果に反映されていないことになる。

情報落ちを少なくするためには、複数の値を加算する時に絶対値の小さい数値の方から順に加算していくなどの方法が必要となる。

(ウ) 桁落ち

桁落ちとは絶対値のほぼ等しい2つの数値を演算すると、有効桁数が急激に減ることがあるために発生する誤差のことである。

桁落ち

例) 有効桁数が8桁の2つの数値の $0.1111011_{(2)} - 0.1111010_{(2)}$ を計算する

$$\begin{array}{r} 0.1111011 \\ -0.1111010 \\ \hline 0.0000001 \end{array}$$

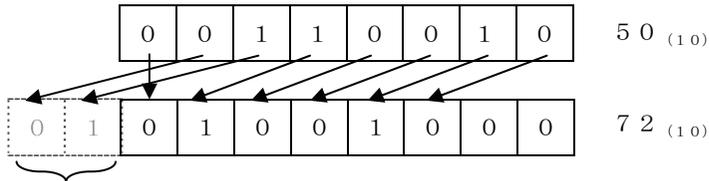
この演算結果を、浮動小数点数とするため正規化すると、 $1.0_{(2)} \times 2^{-7}$ となり、有効桁数は1桁となってしまう。

(エ) オーバフロー／アンダフロー

コンピュータでは使用するビット数により表現できる数値の範囲は決まっている。そのため、演算の結果、この数値の範囲を超えてしまうことによって発生する誤差をフロー（あふれ）と呼ぶ。表現の最大値を超えてしまうことを**オーバフロー**、表現の最小値を下回ってしまうことを**アンダフロー**と呼ぶ。

オーバフロー

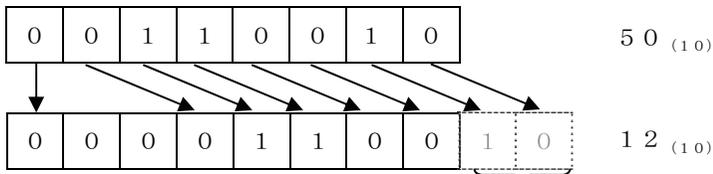
例) 2の補数表示の8ビット表示で、 $00110010_{(2)} = 50_{(10)}$ を4倍する。
(左2ビット算術シフト)



この部分が入りきらずフローしている

アンダフロー

例) 2の補数表示の8ビット表示で、 $00110010_{(2)} = 50_{(10)}$ を4で割る。
(右2ビット算術シフト)



この部分が入りきらずフローしている

1. 1. 4 集合

(1) 集合

集合とは“ものの集まり”のことで、例えば“身長が170cm以上の人の集まり”のように、その集合にいる・いないが明確に判別できるような集まりのことである。この集合の中に含まれるものを**要素**と呼ぶ。

(a) 集合の表現

集合と要素は次のように表現する。通常は集合をA、B、C……、要素をa、b、c……で表すことが多く、また、要素のない集合を空集合と呼び、 ϕ （ファイ）という記号で表す。

集合の表現

集合 = {要素, 要素, 要素, ……}

- ・要素 a が集合 A の要素である … $a \in A$
- ・集合 A に要素 a が含まれている … $A \ni a$
- ・空集合 … ϕ

(b) 部分集合・全体集合・補集合

(ア) 部分集合

2つの集合AとBがあり、Aの要素のすべてがBの要素に含まれているとき、AはBの**部分集合**であると表現する。

また、集合の関係を図示するために使用されるのが**ベン図**（ベン・オイラー図）である。ベン図では集合を円で表す。

部分集合

集合 $A = \{a, b, c, d\}$

集合 $B = \{a, b, c, d, e, f\}$

この場合、Aの要素はBにすべて存在するため、AはBの部分集合である。部分集合は次のように表す。

・集合Aは集合Bの部分集合である … $A \subseteq B$

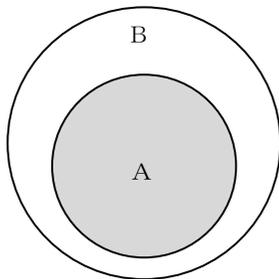
集合 $C = \{a, b, c, d\}$

集合Cは集合Aと全く同じ集合である。この場合、“集合Aの要素すべてが集合Cに含まれている”という部分集合の条件を満たしてもいるので、 $A \subseteq C$ でもあり、 $A = C$ でもある。

さらに、上の集合Bは集合Aにない要素を含んでいる。この場合、集合AはBの真部分集合であるとも言える。つまり、 $A \neq B$ かつ $A \subseteq B$ の状態が真部分集合である。

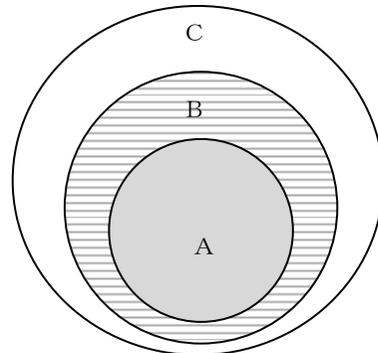
・集合Aは集合Bの真部分集合である … $A \subset B$

$A \subset B$



※グレーの部分が集合A

$A \subset B, B \subset C$



※グレーの部分が集合A
横線の部分が集合B

ベン図

(イ) 全体集合・補集合

複数の要素を持つ集合があるとして、その集合の部分集合を作るとき、その元の集合のことを**全体集合**と呼ぶ。

全体集合からとある部分集合を抜き出した場合、その部分集合に含まれない集合を**補集合**と呼び、“ $\bar{\quad}$ ”を使って表現する。

全体集合・補集合

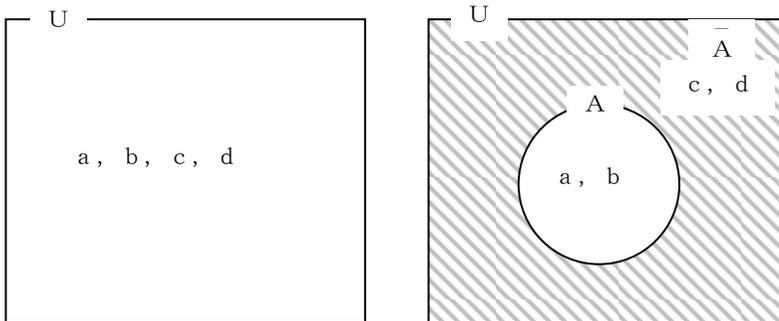
集合 $U = \{a, b, c, d\}$ がある時、この集合 U の部分集合を作ると、

$\{a, b, c, d\}$ 、 $\{a, b, c\}$ 、 $\{a, b, d\}$ 、 $\{a, c, d\}$ 、 $\{b, c, d\}$ 、 $\{a, b\}$ 、 $\{a, c\}$ 、 $\{a, d\}$ 、 $\{b, c\}$ 、 $\{b, d\}$ 、 $\{c, d\}$ 、 $\{a\}$ 、 $\{b\}$ 、 $\{c\}$ 、 $\{d\}$ 、 ϕ がある。

これらの部分集合に対して、集合 U は全体集合である。

全体集合 U の中から、部分集合 $A = \{a, b\}$ を考えると、全体集合 U のうち部分集合 A に含まれない集合 $\{c, d\}$ を A に対する補集合と呼び、 \bar{A} と表現する。

ベン図で表現すると次のようになる。



(c) 集合の演算

複数の値に対し、加減乗除などの演算を行うと結果として1つの値が求まる。集合でも複数の集合に対して、演算を行いその結果として1つの集合を求めることができる。

(ア) 和集合

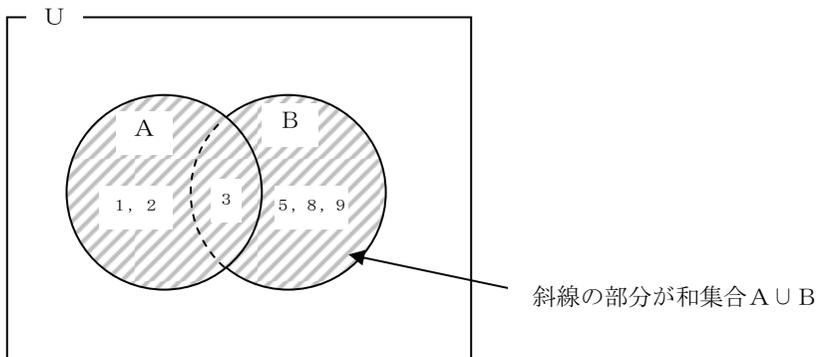
全体集合 U の部分集合である、2つの集合 A と B がある時、 A と B のどちらか、または A と B の両方に属するすべての要素の集合を**和集合**と呼ぶ。和集合は記号“ \cup ”を使って表現する。例えば、 A と B の和集合は“ $A \cup B$ ”と記述される。

和集合

例) 集合 $A = \{1, 2, 3\}$ 、集合 $B = \{3, 5, 8, 9\}$ がある

和集合 $A \cup B$ は、 $A \cup B = \{1, 2, 3, 5, 8, 9\}$ となる。

ベン図



(イ) 積集合

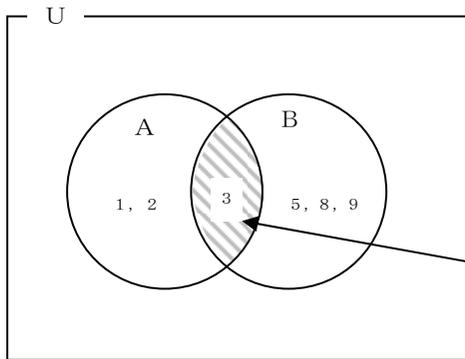
全体集合 U の部分集合である、2つの集合 A と B がある時、 A と B の両方に属するすべての要素の集合を**積集合**と呼ぶ。積集合は記号“ \cap ”を使って表現する。例えば、 A と B の積集合は“ $A \cap B$ ”と記述される。

積集合

例) 集合 $A = \{1, 2, 3\}$ 、集合 $B = \{3, 5, 8, 9\}$ がある

積集合 $A \cap B$ は、 $A \cap B = \{3\}$ となる。

ベン図



斜線の部分が積集合 $A \cap B$

(ウ) 差集合

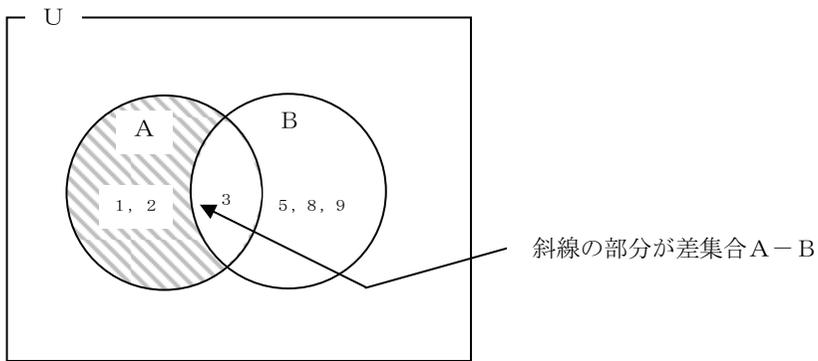
全体集合 U の部分集合である、2つの集合 A と B がある時、 A から A と B の両方に属する要素を除いた集合を**差集合**と呼ぶ。差集合は記号“ $-$ ”を使って表現する。例えば、 A と B の差集合は“ $A-B$ ”と記述される。

差集合

例) 集合 $A = \{1, 2, 3\}$ 、集合 $B = \{3, 5, 8, 9\}$ がある

差集合 $A-B$ は、 $A-B = \{1, 2\}$ となる。

ベン図



(2) 命題論理

(a) 命題とは

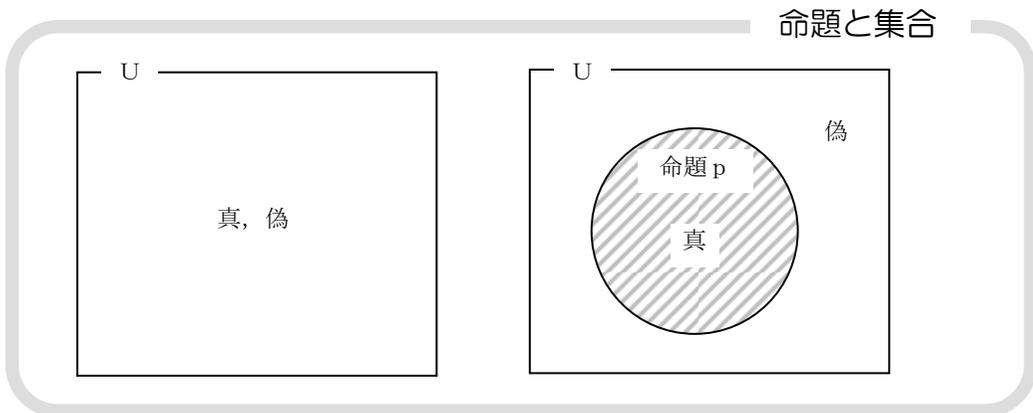
集合と密接な関係にあるものが**命題**である。命題は何かしらの対象の事柄について述べたもので、その述べたことが“**真**”であるか、“**偽**”であるかの判定を行うことである。その命題が“**真**”であるということはその命題が正しいということで、“**偽**”であるならばその命題が正しくないということになる。命題は真または偽以外にはなりえない。命題は一般的に p 、 q 、 r などの文字で表現される。

例えば、“人間は動物である”という命題があるとすると、この命題は正しいので“**真**”である、ということが言える。

(b) 命題論理

命題は真または偽のどちらかになる。つまり、命題は真と偽の値を持つ集合のうち、真または偽の値を持つ部分集合である、とも言える。

全体集合 $U = \{\text{真}, \text{偽}\}$ があるとして、真である命題 p がある時、命題 p は全体集合 U 中の部分集合 $p = \{\text{真}\}$ ということになる。よって、集合と同様にベン図で表現することができる。



集合では集合同士の演算ができたように、命題同士での演算もできる。これを命題論理と呼ぶ。命題論理を使うことで、命題同士の問題である複合命題を推論できるようになる。

(ア) 否定 (NOT)

命題の内容を反対にするもので、“ $\bar{\quad}$ ”で表現する。命題 p が真ならば命題 \bar{p} は偽になり、命題 p が偽ならば命題 \bar{p} は真となる。集合で言うならば \bar{p} は p の補集合のことである。

命題 p が“人間は動物である”で真となり、命題 \bar{p} は“人間は動物でない”となり偽になる。

(イ) 連言 (AND)

2つの命題を「かつ」でつなぐもので、“ \wedge ”で表す。 p と q の命題がともに真のときのみ、 $p \wedge q$ が真となり、どちらか一方または両方が偽ならば $p \wedge q$ は偽になる。集合で言うならば $p \cap q$ の積集合のことである。

(ウ) 選言 (OR)

2つの命題を「または」でつなぐもので、“ \vee ”で表す。 p と q の命題が少なくともどちらか一方が真のとき $p \vee q$ が真となり、両方が偽ならば $p \vee q$ は偽になる。集合で言うならば $p \cup q$ の和集合のことである。

1. 1. 5 論理演算

(1) 真理値と論理演算

論理演算とは“真”または“偽”の値だけを持つ集合での演算のことである。論理演算はブール代数とも呼ばれる。論理演算でとりうる値である真と偽は、**真理値**（または**ブール値**：boolean-value）と呼ばれ真を1、偽を0で表すこともできる。集合での演算や、複合命題での命題論理も論理演算を使うことができる。

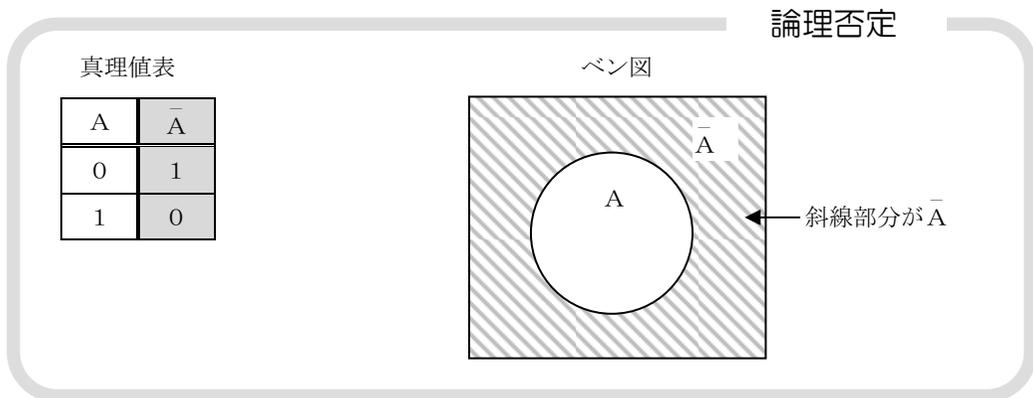
論理演算ではベン図または**真理値表**と呼ばれる表を用いる。真理値表は論理演算で取りうる真と偽のパターンを網羅した表である。

(2) 論理演算

論理演算では論理否定、論理和、論理積の3つの演算が存在する。またこの3つを使った否定論理和、否定論理積、排他的論理和なども存在する。

(a) 論理否定 (NOT)

論理否定とはある集合Aに対して行われる演算で、“ $\bar{\quad}$ ”、“ \neg ”、“ c ”などを演算子として使い、 \bar{A} 、 $\neg A$ 、 A^c と表現する。Aが真の時 \bar{A} は偽、Aが偽の時 \bar{A} は真となる。



(b) 論理和 (OR)

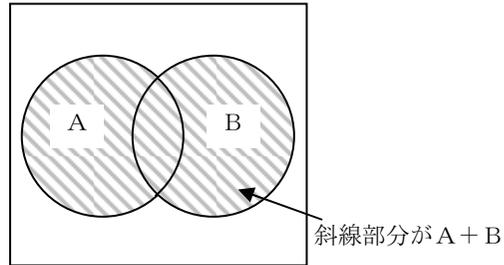
論理和は、とある集合AとBに対して行われる演算で、“+”、“ \cup ”、“ \vee ”などを演算子として使い、 $A+B$ 、 $A \cup B$ 、 $A \vee B$ と表現する。AまたはBの少なくとも一方が真の時 $A+B$ は真となり、AとBの両方が偽の時 $A+B$ は偽となる。

論理和

真理値表

A	B	$A+B$
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	1

ベン図



(c) 論理積 (AND)

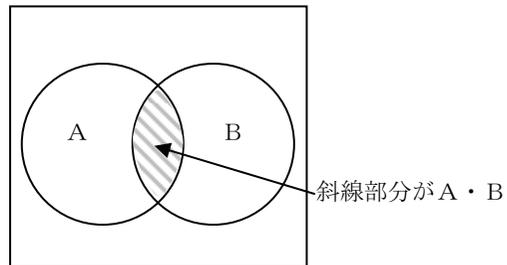
論理積は、とある集合AとBに対して行われる演算で、“ \cdot ”、“ \cap ”、“ \wedge ”などを演算子として使い、 $A \times B$ 、 $A \cap B$ 、 $A \wedge B$ と表現する。AまたはBの両方が真の時は $A \cdot B$ は真となり、AとBの少なくともどちらか一方が偽の時 $A \cdot B$ は偽となる。

論理積

真理値表

A	B	$A \cdot B$
0	0	0
0	1	0
1	0	0
1	1	1

ベン図



(d) 否定論理和 (NOR)

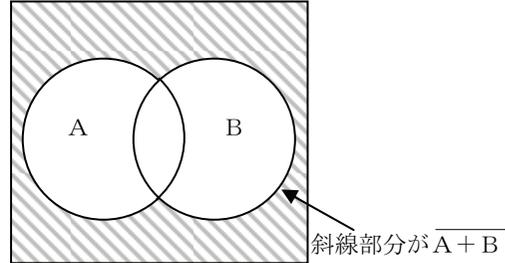
否定論理和は、とある集合AとBに対して行われる演算で、AとBの論理和の論理否定になる。 $\overline{A+B}$ 、 $\neg(A+B)$ のように表現する。

否定論理和

真理値表

A	B	$A+B$	$\overline{A+B}$
0	0	0	1
0	1	1	0
1	0	1	0
1	1	1	0

ベン図



(e) 否定論理積 (NAND)

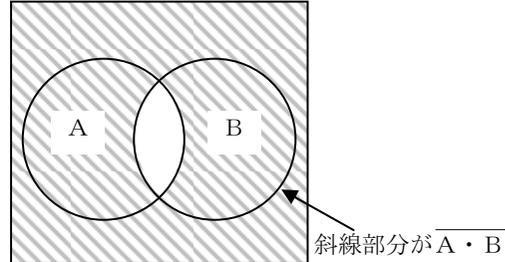
否定論理積は、とある集合AとBに対して行われる演算で、AとBの論理積の論理否定になる。 $\overline{A \cdot B}$ 、 $\neg(A \cdot B)$ のように表現する。

否定論理積

真理値表

A	B	$A \cdot B$	$\overline{A \cdot B}$
0	0	0	1
0	1	0	1
1	0	0	1
1	1	1	0

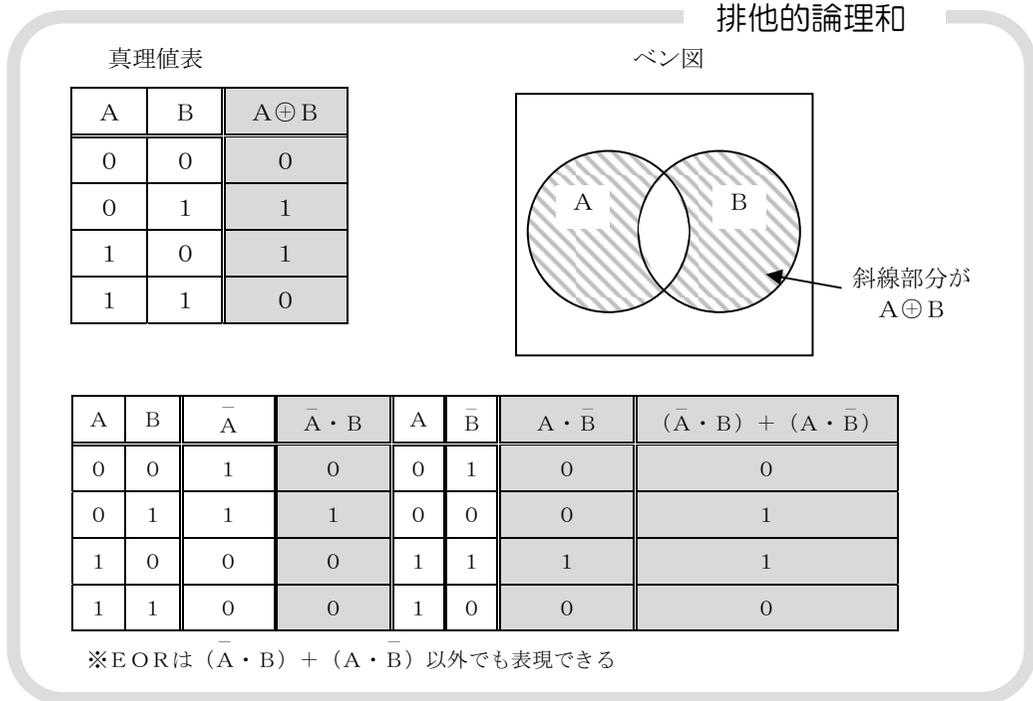
ベン図



否定論理和、否定論理積のどちらも、論理和と論理積の論理否定であり、“AとBそれぞれの論理否定”の論理和、論理積ではないことに注意する。

(f) 排他的論理和 (Exclusive OR : EORまたはXOR)

排他的論理和は、とある集合AとBに対して行われる演算で、“ \oplus ”を演算子として使い、 $A \oplus B$ と表現する。AとBのどちらか一方のみが真の時は真、AとBの双方の値が一致した時は偽となる。論理和と論理積と論理否定で表現すると、 $A \oplus B = (\bar{A} \cdot B) + (A \cdot \bar{B})$ などになる。



(3) 論理演算の法則

(a) 演算の順序

複数の論理演算子を組み合わせて演算する場合、加減乗除の四則演算と同じように演算に優先順位が決まっている。優先順位は次の順番となる。

- 1) 論理否定
- 2) 論理積
- 3) 論理和、排他的論理和

例えば、 $\bar{A} \cdot B + C$ という演算があった場合、まず \bar{A} の論理否定を求め、その結果とBの論理積の演算を行った後、その結果とCの論理和をとることになる。演算の順序を変えたい場合や明記したい場合は、四則演算と同様にカッコを使い、カッコ内の演算を優先させる。

(b) 演算の法則

(ア) 基本的な法則

論理演算では次のような基本的な法則がある。

論理演算の法則

$A \cdot 1 = A$

A	1	$A \cdot 1$
0	1	0
1	1	1

$A + 1 = 1$

A	1	$A + 1$
0	1	1
1	1	1

$A \cdot 0 = 0$

A	0	$A \cdot 0$
0	0	0
1	0	0

$A + 0 = A$

A	0	$A + 0$
0	0	0
1	0	1

【排中則】

$A \cdot \bar{A} = 0$

A	\bar{A}	$A \cdot \bar{A}$
0	1	0
1	0	0

$A + \bar{A} = 1$

A	\bar{A}	$A + \bar{A}$
0	1	1
1	0	1

【復元則】

$\bar{\bar{A}} = A$

A	$\bar{\bar{A}}$	$\bar{\bar{A}}$
0	1	0
1	0	1

【べき等則】

$A \cdot A = A$

A	A	$A \cdot A$
0	0	0
1	1	1

$A + A = A$

A	A	$A + A$
0	0	0
1	1	1

【交換則】

$A \cdot B = B \cdot A$

A	B	$A \cdot B$
0	0	0
0	1	0
1	0	0
1	1	1

B	A	$B \cdot A$
0	0	0
1	0	0
0	1	0
1	1	1

$A + B = B + A$

A	B	$A + B$
0	0	0
0	1	1
1	0	1
1	1	1

B	A	$B + A$
0	0	0
1	0	1
0	1	1
1	1	1



(イ) 吸収則

AとBの論理和を求めたものにAの論理積を求めると、Aになる。論理和と論理積を入れ替えて、AとBの論理積を求めたものにAの論理和を求めてもAになる。

吸収則

$$(A + B) \cdot A = A$$

A	B	A + B	A	$(A + B) \cdot A$
0	0	0	0	0
0	1	1	0	0
1	0	1	1	1
1	1	1	1	1

$$(A \cdot B) + A = A$$

A	B	A · B	A	$(A \cdot B) + A$
0	0	0	0	0
0	1	0	0	0
1	0	0	1	1
1	1	1	1	1

(ウ) 結合則

A、B、Cの論理積を行う場合、AとBの論理積の結果にCとの論理積を行うのと、BとCの論理積の結果にAとの論理積を行うのは同じ結果となる。これは論理和でも同じである。

結合則1

$$(A \cdot B) \cdot C = A \cdot (B \cdot C)$$

A	B	A · B	C	(A · B) · C	B	C	B · C	A	A · (B · C)
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	1	0	0	1	0	0	0
0	1	0	0	0	1	0	0	0	0
0	1	0	1	0	1	1	1	0	0
1	0	0	0	0	0	0	0	1	0
1	0	0	1	0	0	1	0	1	0
1	1	1	0	0	1	0	0	1	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1

$$(A + B) + C = A + (B + C)$$

A	B	A + B	C	(A + B) + C	B	C	B + C	A	A + (B + C)
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	1	1	0	1	1	0	1
0	1	1	0	1	1	0	1	0	1
0	1	1	1	1	1	1	1	0	1
1	0	1	0	1	0	0	0	1	1
1	0	1	1	1	0	1	1	1	1
1	1	1	0	1	1	0	1	1	1
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1

(エ) 分配則

AとBの論理積の結果にCとの論理和をとると、AとC、BとCの論理和の結果同士に論理積をとるのは同じ結果となる。論理積と論理和を入れ替えても同じである。

分配則

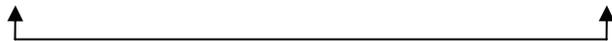
$$(A \cdot B) + C = (A + C) \cdot (B + C)$$

A	B	A · B	C	(A · B) + C	A	C	A + C	B	C	B + C	(A + C) · (B + C)
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	1	1	0	1	1	0	1	1	1
0	1	0	0	0	0	0	0	1	0	1	0
0	1	0	1	1	0	1	1	1	1	1	1
1	0	0	0	0	1	0	0	0	0	0	0
1	0	0	1	1	1	1	1	0	1	1	1
1	1	1	0	1	1	0	1	1	0	1	1
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1



$$(A + B) \cdot C = (A \cdot C) + (B \cdot C)$$

A	B	A + B	C	(A + B) · C	A	C	A · C	B	C	B · C	(A · C) + (B · C)
0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0	0
0	0	0	1	0	0	1	0	0	1	0	0
0	1	1	0	0	0	0	0	1	0	0	0
0	1	1	1	1	0	1	0	1	1	1	1
1	0	1	0	0	1	0	0	0	0	0	0
1	0	1	1	1	1	1	1	0	1	0	1
1	1	1	0	0	1	0	0	1	0	0	0
1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1	1



(オ) ド・モルガンの法則

ド・モルガンの法則はAとBの論理積の論理否定（否定論理積）は、AとBそれぞれの論理否定の論理和になる、またはAとBの論理和の論理否定（否定論理和）は、AとBのそれぞれの論理否定の論理積になるという法則のことである。

ド・モルガンの法則

$$\overline{A \cdot B} = \bar{A} + \bar{B}$$

A	B	$A \cdot B$	$\overline{A \cdot B}$
0	0	0	1
0	1	0	1
1	0	0	1
1	1	1	0

A	B	\bar{A}	\bar{B}	$\bar{A} + \bar{B}$
0	0	1	1	1
0	1	1	0	1
1	0	0	1	1
1	1	0	0	0

$$\overline{A + B} = \bar{A} \cdot \bar{B}$$

A	B	$A + B$	$\overline{A + B}$
0	0	0	1
0	1	1	0
1	0	1	0
1	1	1	0

A	B	\bar{A}	\bar{B}	$\bar{A} \cdot \bar{B}$
0	0	1	1	1
0	1	1	0	0
1	0	0	1	0
1	1	0	0	0